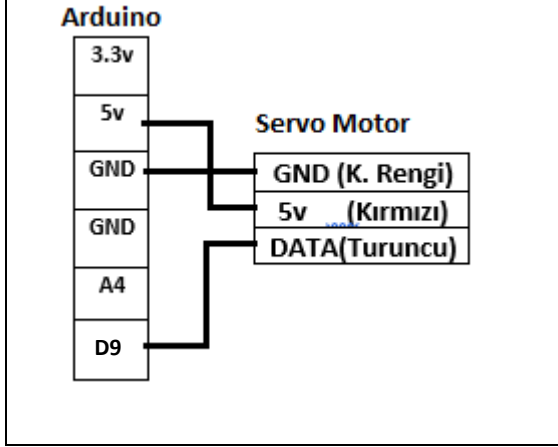




ÖZEL ELEKTRİK MAKİNALARI DERSİ

DENEY-3: SERVO MOTORLAR

Devre şeması 1



Servo Motor Kodları

```
clear;clc;
a = arduino('COM4', 'Uno', 'Libraries', 'Servo');
s = servo(a, 'D5');

for angle = 0:0.2:1
    writePosition(s, angle);
    konum = readPosition(s);
    konum = konum*180;
    fprintf('Motorun pozisyonu %d derecedir\n', konum);
    pause(2);
end
writePosition(s, 0);
```

Servo Motor aşağıdaki verilen açılara gönderilecek ve Motorun çektiği gerilim multimetre ile ölçülerek tablo doldurulacaktır.

0°	60°	90°	120°	180°

Aşağıdaki Tabloya verilen derecelere göre oluşan PWM sinyalleri çizilecek ve 1 periyot sinyali belirtilecektir. Yüzde oran yaklaşık olarak yazılabilir.



AKÜ TEKNOLOJİ FAKÜLTESİ
MEKATRONİK MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ



Aşağıya Deney ile ilgili değerlendirmenizi ve çıkarımlarınızı yazınız.

--

Devre şeması 2

